

**SECȚIUNEA 06 - 04****ROBOTICA ÎN INDUSTRIE ȘI SERVICII***Sala CO 006***13.05.2017**  
**ora 9.00****Comisia de examinare**

Prof.dr.ing.Tiberiu DOBRESCU - Președinte  
Prof.dr.ing. Adrian NICOLESCU  
Prof.dr.ing. Cristina PUPĂZĂ  
Ș.l. dr.ing. Dorel ANANIA  
Ș.l. dr.ing. Mario IVAN  
As. drd. ing Cozmin CRISTOIU

Student Valentin NICOLAE - Secretar

**1. Sinteza parametrizată 3D a unei celule de ansamblare-montare piese mecanice cu ajutorul robotului industrial de tip SCARA și studiul preliminar al posibilităților de programare-simulare offline a acestuia în mediu de lucru ABB RobotStudio.**

*Student:* Constantin Gabriel ANGHEL, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST  
*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESCU, Departamentul MSP

**2. Sinteza parametrizată 3D a unei celeule de ambalare produse farmaceutice cu ajutorul robotului industrial de tip scara STAUBLI TP 80 și studiul preliminar al posibilităților de programare-simulare off line a acestuia in mediul de lucru ABB Robot Studio**

*Student:* Vlăduț-Mihai BARBU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST  
*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESCU, Departamentul MSP

**3. Studiu de simulare și programare offline pentru o celulă flexibilă de procesare panouri LCD în camere albe**

*Student:* Alexandru BĂCANU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST  
*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**4. Programarea și simularea off line a unei aplicații robotizate pentru ambalat sticle de ulei auto utilizând mediul de lucru RobCAD**

*Student:* Mihai Bogdan CHIȘ, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST  
*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Cristina PUPĂZĂ, Departamentul MSP

**5. Sinteza asistată parametrizată 3D a unui Robot de tip Scara integrat într-o celulă pentru manipularea de produse cosmetice și studiul preliminar al posibilităților de programare - simulare off line a acesteia în mediul de lucru ABB Robot Studio**

*Student:* Ionuț-Cristian CIUBOTARIU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian OLARU, Departamentul MSP

**6. Studiu de fundamentare a unor costume exoscheletice pentru aplicații militare. Stadiul actual de dezvoltare în domeniu. Perspective de realizare a unui sistem prototip la scară redusă.**

*Student:* George DRAGOMIR, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**7. Proiectarea unui efector dublu de tip gripper și simularea acestuia în cadrul unei celule robotizate de manipulare utilizând mediul de lucru ABB RobotStudio**

*Student:* Alexandru Ștefan DUMITRU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* S.I. dr. ing. Andrei Mario IVAN, Departamentul MSP

**8. Modalități de printare 3D și posibilitatea integrării lor în aplicații robotizate.**

*Student:* Cristian-Marian GEAMBAȘU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESCU, Departamentul MSP

**9. Studiu de fundamentare conceptuală și funcțională a unei celule robotizate pentru aplicații de prelucrare prin așchiere utilizând un RI braț articulat echipat cu sisteme adaptive de reacție în forță și programarea - simularea offline a aplicației robotizate în mediul de lucru NX CAM Robotics**

*Student:* Bogdan-George GEORGESCU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**10. Sinteza asistată parametrizată 3D a unei celule de vopsire robotizată a caroseriilor auto și studiul preliminar al posibilităților de programare-simulare offline a acesteia în mediul de lucru ABB RobotStudio**

*Student:* Alexandru - Claudiu GHENEA, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Conf. dr. ing. Diana POPESCU, Departamentul MSP

**11. Sinteza asistată 3D programarea și simularea offline a unei celule robotizate pentru scanare cu raze X componente mecanice pentru industria auto**

*Student:* Andrei Laur GHERASE, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**12. Programarea și simularea offline a unei celule robotizate de paletizare utilizând mediul de lucru K-Roset. Studiu de fundamentare a layout-ului optimal al celulei robotizate în raport cu integrarea acesteia într-un flux de producție existent la beneficiar**

*Student:* Victor IOSUB, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**13. Studiul de fundamentare și programare - simulare off-line a unei celule robotizate de montaj roți autovehicule utilizând mediul de lucru ABB RobotStudio**

*Student:* Constantin LIFERI, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**14. Sinteza asistată parametrizată 3D a unei celule flexibile de debavurare jante de aluminiu cu robot de tip brat articulată și sistem de vedere artificială și studiul preliminar al posibilităților de programare-simulare offline a acesteia în mediul de lucru ABB Robot Studio.**

*Student:* Nicușor MARINESCU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Cristina PUPĂZĂ, Departamentul MSP

**15. Simularea asistată a unei celule de sudare în puncte a dulapurilor metalice și studiul efectorului proiectat**

*Student:* Mugurel-Gabriel MOISE, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESU, Departamentul MSP

**16. Studiul de fundamentare și programare - simulare off-line a unei celule robotizate de vopsire caroserii auto cu robot industrial de tip brat articulată deplasabil la sol.**

*Student:* Vasile PAȘCANU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Cristina PUPĂZĂ, Departamentul MSP

**17. Simularea în mediul de lucru ABB RobotStudio a unei platforme mobile robotizate de inspecție și reparare a tunelelor**

*Student:* Cătălina POPA, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Ș. I. dr. ing. Andrei Mario IVAN, Departamentul MSP

**18. Studiul de fundamentare și programare - simulare off-line a unei celule robotizate de prelucrare prin deformare plastică la rece cu robot industrial de tip braț articulată deplasabil la sol**

*Student:* Liviu-Nicolae PREDA, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESU, Departamentul MSP

**19. Sistem AS-RS cu unitate de încărcare-descărcare robotizată pentru paletizare mixtă. Programarea și simularea offline sistemului și analiza comportării MEF a structurilor integrate în aplicație (analiza cineto-statică a comportării unității de transport pe X-Z a robotilor și stațiilor de paletizare și analiza comportării seismice a sistemelor de stocare a paletilor (rack-urilor)).**

*Student:* Anuța SIMION, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**20. Realizarea și optimizarea unei linii de producție flexibilă total automatizată pentru producția de balamale**

*Student:* Răzvan-Ștefan STOLERU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Conf. dr. ing. Mihai GHINEA, Departamentul MSP

**21. Sinteza asistată 3D a unei celule de vopsire robotizată pentru vopsirea palelor de turbină eoliană, studiul preliminar al posibilităților de programare-simulare offline a acesteia în mediul de lucru ABB Robot Studio.**

*Student:* Cătălin-Mihai TĂNASE, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESU, Departamentul MSP

**22. Sinteza asistata 3D programarea si simularea offline a unei celule robotizate integrand un robot industrial de tip braț articulată deplasabil la sol pentru încărcare-descărcare repere de tip corp prismatic pe centre de prelucrare**

*Student:* Sergiu Alexandru UNGUREANU, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**23. Programarea si simularea offline a unei celule robotizate de sudare cu arc electric repere de dimineaiuni medii-mari, utilizand produsul software Process Simulate**

*Student:* Bogdan-Marian VERDETE, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP

**24. Sistem auxiliat pentru implementarea operatiei de sudare cu arc electric intr-o operatie existenta pentru sudare in puncte**

*Student:* Adrian-Ionuț VULPE, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Tiberiu DOBRESCU, Departamentul MSP

**25. Simularea si programarea offline a unei linii de reparare paleti din lemn utilizand produsul software Process Simulate si automate programabile**

*Student:* Eugen Mihai ZOSIM, anul I, Master Robotică, Facultatea IMST

*Conducător științific:* Prof. dr. ing. Adrian NICOLESCU, Departamentul MSP